



Nebenläufige Programmierung

Modellierung paralleler Threads

Prof. Dr. Nikolaus Wulff



Es gibt verschiedene mathematische Beschreibungen, die zum Teil noch unter aktiver Entwicklung sind:

- Petri-Netze (1962)
- Communicating Sequential Processes **CSP** (1978).
- Calculus of Communicating Systems **CCS** (1980).
- „Autonome Agenten“ **π -Calculus** (1992).
- Concurrent Kleene Algebra **CKA** (2006).

Als Actor-Model fanden diese Ideen in Programmiersprachen Eingang: Erlang, Haskell, Scala, ...



Es seien P und Q im folgendem Anweisungen für Prozesse oder Threads. Sequenzielle und nebenläufige Ausführung werden geschrieben als:

- $P ; Q$ bedeutet nach der Terminierung von P läuft Q .
- $P \parallel Q$ bedeutet P und Q laufen parallel (zeitgleich).
 - Parallel \parallel darf nicht mit der Auswahl $|$ verwechselt werden!
- Bei $P \parallel Q$ entwickelt sich jeder Prozess unabhängig von dem Anderen weiter. Interaktion kann nur über mögliche gemeinsame Ereignisse erfolgen.



Nebenläufige Ausführung \parallel von Anweisungen P, Q, R erfüllt einfache algebraische Regeln:

- Kommutativ: $(P \parallel Q) = (Q \parallel P)$
- Assoziativ: $(P \parallel (Q \parallel R)) = ((P \parallel Q) \parallel R) \equiv (P \parallel Q \parallel R)$
- Transitiv: $(P \parallel Q) \wedge (Q \parallel R) \Rightarrow (P \parallel R)$

Nicht relevant für uns sind die „neutralen Elemente“ für Mathematiker und theoretische Informatiker:

- Null Element: $(P \parallel \text{STOP}) = \text{STOP}$
- Eins Element: $(P \parallel \text{RUN}) = (\text{RUN} \parallel P) = P$

Laufzeit und Komplexität



Indexschreibweise: Es seien $\sum_{i=1}^n P_{(i)} = (P_1; P_2; \dots; P_n)$ die sequentielle und $\prod_{i=1}^n P_{(i)} = (P_1 || P_2 || \dots || P_n)$ die nebenläufige Ausführung der $P_{(i)}$.

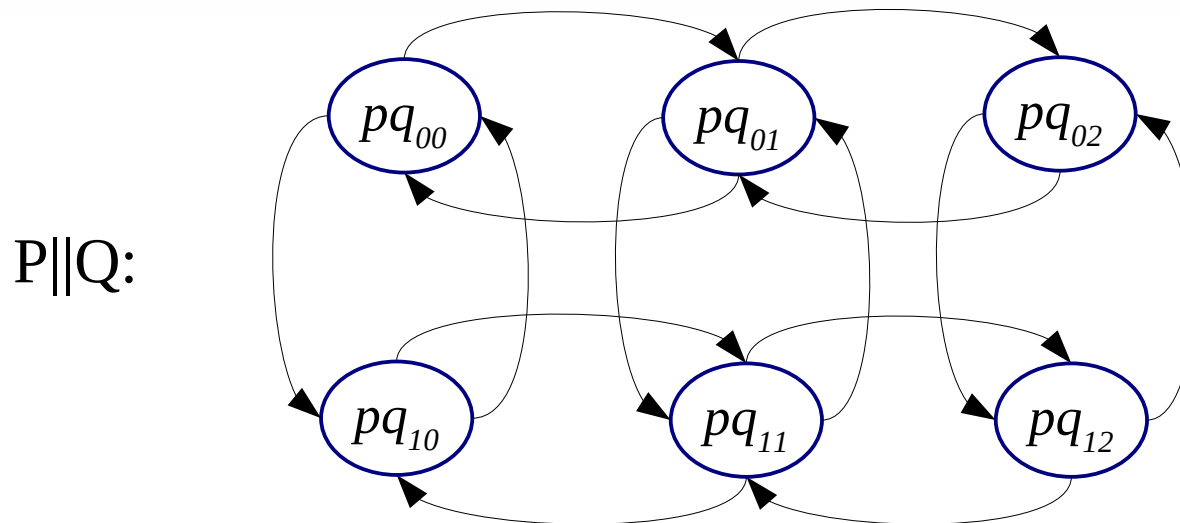
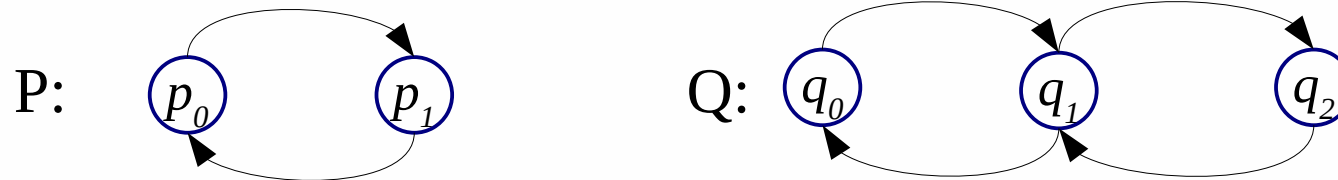
Einige interessante Fragen stellen sich:

- Wie sehen mögliche (Ereignis)Spuren bei der sequentiellen oder parallelen Ausführung der $P_{(i)}$ aus?
- Wie lautet der Zustandsraum der sequentiellen oder parallelen Ausführung der $P_{(i)}$? Wie groß ist er?

Praxis: Wie groß ist die mögliche Menge der Fehler bei der sequentiellen oder parallelen Ausführung der $P_{(i)}$?



- Der Zustandsraum eines parallelen Automaten $P \parallel Q$ wächst multiplikativ per Kreuzprodukt:





- Sind alle Zustände aus $P \times Q$ erlaubt und erreichbar?
- Gibt es Eingaben $x \in \Sigma_P$ die auch Transitionen für Q bedingen, d.h. $x \in \Sigma_Q$?
- Wie soll dann verfahren werden? Z.B. gleichzeitiger Übergang im System P und $Q \Rightarrow$ **Synchronisierung**
- Was ist wenn P und Q ein unterschiedliches Alphabet verwenden, aber logisch dieselbe Operation gemeint ist?
 - Z.B. Kunde \rightarrow bestellen und Warenhaus \rightarrow eingang, sind dann nicht *bestellen* und *eingang* nur unterschiedliche Namen für den selben Vorgang? \Rightarrow **Relabeling**



- Für $R = P \parallel Q$ gilt $\Sigma_R = \Sigma_P \cup \Sigma_Q$.
- Bei Eingaben aus $\Sigma_R \setminus \Sigma_P$ und aus $\Sigma_R \setminus \Sigma_Q$ können Q bzw. P vollkommen unabhängig reagieren.
- Bei Eingaben aus $\Sigma_P \cap \Sigma_Q$ muss zwischen P und Q eine Synchronisierung vorgenommen werden.
 - Dies setzt voraus, dass das Alphabet entsprechend relabelled und Dubletten bereinigt wurden...
 - Der Produktautomat darf nicht in unbestimmte oder verbotene Zustände geraten.
 - Eine genaue Analyse des Zustandsraums und aller Übergänge ist erforderlich!



- Die nebenläufige (concurrent) Ausführung $\prod_i P_{(i)}$ der Anweisungen wird geschrieben als:

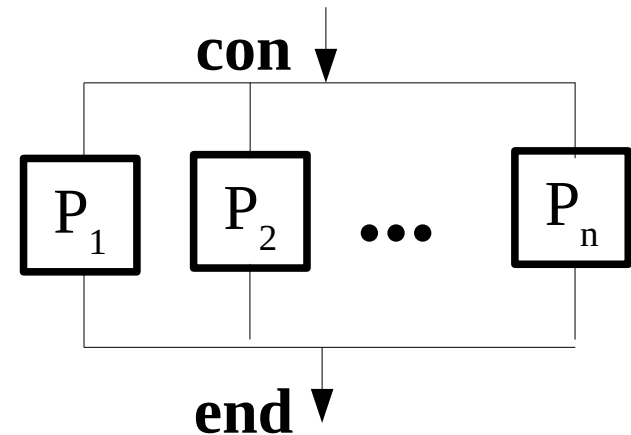
con $P_1; \dots ; P_n$ **end**

bzw.

con $i = 1$ **to** n **do** $P_{(i)}$ **end**

- Symbolisch dargestellt durch:

$(P_1 \parallel P_2 \parallel \dots \parallel P_n) =$





- Variablen die innerhalb von **con** deklariert werden sind **lokal** zu dem jeweiligen sequentiellen Programmteil $P_{(i)}$ auch wenn sie denselben Namen haben.
- Variablen die außerhalb von **con** deklariert werden sind für die Anweisungen $P_{(i)}$ **global** sichtbar.
 - Bemerkung: Java Threads verwenden auch für globale Variablen **lokale Kopien**, die nicht immer sofort mit den globalen Variablen synchronisiert werden!
 - Ist sofortige Sichtbarkeit erforderlich so muss das Java Schlüsselwort **volatile** verwendet werden.
 - Dies hat natürlich Performancenachteile...



- Greifen parallele Prozesse auf globale Variablen zu, so kann es zu unerwünschten Seiteneffekten d.h. Inferenzen kommen wie das Programm „sum“ zeigt:

sum:

```
x = 0; y = 0; z = 0;
```

```
con z = x + y; {x = 1; y = 2;} end
```

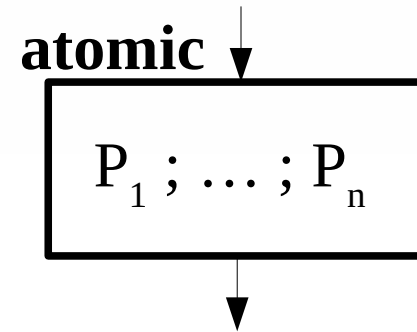
- Selbst wenn jede Anweisung $P_{(i)}$ für sich alleine korrekt ist, wird die parallele Ausführung im Fall von Inferenzen u. U. ein falsches Ergebnis liefern!
- Dieses Programm ist nicht deterministisch, da es die möglichen Ergebnisse $z = 0, 1, 2(?)$ oder 3 liefert!



Atomare Aktion

- Sollen Variablen exklusive gelesen/geschrieben werden so müssen die Anweisungen $P_{(i)}$ atomar in einem sogenannten kritischen Abschnitt (**critical section**) exklusiv ausgeführt werden.

atomic $P_1; \dots ; P_n$ **end**



Definition:

Ein Programmteil heißt Atomare Aktion wenn kein Zwischenschritt, Zwischenergebnis und kein Zwischenzustand in einem anderen dazu parallelen Programmteil sichtbar ist.



- Es dürfen keine Annahmen über die zeitliche Ablauffolge paralleler Programmteile gemacht werden. Abhängigkeiten sind explizit abzuwarten!
- Werden in einem Programmteil keine globalen Variablen gelesen oder geschrieben, so ist es atomar.
 - Funktionsaufrufe mit nur lokalen Variablen sind atomar. Daher erlebt auch das λ -Kalkül z. Z. eine Renaissance.
- Die Zuweisung einer Variablen $x = expr$ ist atomar, wenn $expr$ atomar ist.
 - In Java gilt dies nur für **int** und **float** Variablen. Bereits bei **long** oder **double** sind u.U. zwei seq. Takte notwendig, die zwischendurch unterbrochen werden könnten!

„sum“ Beispiel reloaded



- Als Beispiel werden die Variablen in einem kritischen Abschnitt des Programm „sum“ gesetzt:

$x = 0; y = 0; z = 0;$

con $z = x + y;$ **atomic** $x = 1; y = 2;$ **end end**

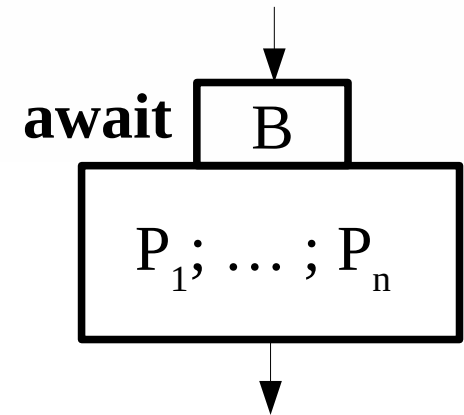
- Jetzt gibt es nur noch die Möglichkeiten $z = 0$ oder 3 , je nach dem, ob die Zuweisung vor oder nach der Summation erfolgt.
- Als Bedingung für ein korrektes „sum“ Programm muss verlangt werden, dass die Zuweisung vor der Summation beendet ist.



- Um Synchronisation zwischen (parallelen) Programmteilen zu ermöglichen wird eine atomare Bedingung B eingeführt:

await B [**then** $P_1; \dots; P_n$] **end**

- Die Anweisungen $P_{(i)}$ werden erst dann ausgeführt wenn B wahr ist.



- Per Definition ist **await** atomar und entspricht:

atomic await B [**then** $P_1; \dots; P_n$] **end end**



Das **await** Konstrukt kommt in der Praxis häufiger vor, als auf den ersten Blick vermutet:

- Alle Stream-IO APIs warten blockierend in der read-Operation auf weitere Daten.
 - z.B. `System.in.read` wartet auf Benutzereingaben.
- Alle `ServerSockets` warten in der *accept* Methode auf eingehende Anfragen.
-
- Java realisiert **await** mit dem **wait** Aufruf und bietet die Möglichkeit künstliche Konstrukte der Informatik wie `Mutex`, `Semaphore`, `Ring-Buffer` etc. zu bauen.



- Die **wait**-Methode der Klasse Object muss in einer *critical section* ausgeführt werden und versetzt den aktuellen Thread in einen „schlafenden Zustand“.
- Ein atomarer Abschnitt wird in Java durch das **synchronized** Schlüsselwort markiert.
- Um den Thread wieder zu reaktivieren muss an dem wartenden Objekt – von einem anderen Thread – die **notify** (oder **notifyAll**) Methode aufgerufen werden.
 - Innerhalb des atomaren Abschnitt können gemeinsame (**volatile**) Variablen gesetzt werden.
 - Mit diesem simplen Mechanismus kommunizieren Java Threads untereinander.

„sum“ mit await



- Einführung von await in der parallelen Ausführung.

```
x = 0; y = 0; z = 0;
```

```
con
```

```
    await x>0 then z = x + y; end
```

```
    atomic x = 1; y = 2; end
```

```
end
```

- Jetzt gibt es nur noch die Möglichkeiten $z = 3$, da die Summation erst nach der Zuweisung erfolgt.
- Zugegeben ein sinnloses paralleles Programm...



- **await** eliminiert Interferenz bei geteilten Variablen.
- Durch das Einführen von **await** kann es zu einem Stillstand im Programm, einer Verklemmung – dem sogenannten **Deadlock** kommen.
- Es ist bei paralleler Programmierung wichtig darauf zu achten, dass das Programm deadlock frei, lebendig und fair ist, d.h. jeder parallele Programmteil muss eine Chance bekommen seine Aufgabe zu erledigen.
- Da Deadlocks nur schwer durch Tests zu entdecken sind, ist es wichtig eine genaue Analyse durchzuführen und sich anhand der Prozessalgebra von der Fehlerfreiheit des Programms zu überzeugen.